

УДК 539.3

О. М. Чемерис

КОЛИВАННЯ КРУГЛИХ КІЛЬЦЕВИХ ПЛАСТИ З ВІЛЬНИМ КРАЄМ

Вступ

Круглі кільцеві пластинки з вільним краєм зустрічаються в різного типу, діафрагм, пружин, підвісок. Рішення задач по визначенню частот власних коливань для кільцевих пластин приведені в роботах [1 – 2]. Форми коливань в даних роботах не визначалися. Алгоритми рішення та результати обчислень частотного параметра для даних випадків приведені також в довідниках [3 - 4]. Частоти і форми коливань кільцевих пластин [1 - 2] приведені в роботі [3]. Розглянуто круглі пластинки, які жорстко кріпляться до опори по внутрішньому контуру. Зовнішній край вільний, защемлений чи шарнірно закріплений. Частоти і форми коливань круглих кільцевих пластин з внутрішньою шарнірною опорою і з зовнішніми границями відмінними від шарнірних не визначались. В роботі [5] визначені частоти і форми шарнірно закріпленої по обох контурах пластинки. Частоти і форми коливань кільцевої пластинки з затиснутою внутрішньою і ковзною зовнішньою границею при різних співвідношеннях внутрішнього і зовнішнього діаметрів приведено в роботі [6].

Мета досліджень

В роботі ставиться задача аналітичного рішення рівняння коливань пластинки та складання частотних рівнянь кільцевої пластинки з внутрішнім вільним краєм при защемленому чи шарнірному закріпленні зовнішнього. Метою роботи є також одержання динамічних характеристик пластинки: частот і форм коливань при різних співвідношеннях внутрішнього та зовнішнього діаметрів.

Дослідження

Рівняння коливань стиснутої круглої пластинки матиме такий вигляд [3]

$$D\nabla^2 w + b^4 m \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = 0, \quad D = \frac{Eh^3}{12(1-\mu^2)}$$

де ∇^2 – оператор Лапласа, E – модуль Юнга, ω – коефіцієнт Пуассона, b - зовнішній радіус пластинки, r змінний радіус пластинки,

a - внутрішній, $\rho = r/b$ - відносний змінний радіус пластинки, $c = \frac{a}{b}$,
 w - нормальні переміщення точок пластинки, m - маса пластинки на
 одиницю площі, θ - кутова координата, t - час.

По методу розділення змінних рішення даного рівняння можна
 записати в вигляді

$$w(\rho, \theta, t) = (C_1 I_n(k\rho) + C_2 J_n(k\rho) + C_3 K_n(k\rho) + C_4 Y_n(k\rho)) \cos(n\theta) \cos(\omega t) \quad (1)$$

де C_i - сталі величини, I_n, J_n, K_n, Y_n - функції Бесселя, ω - кругова
 частота коливань, ($n = 0, 1, 2$), k - невідоме число (частотний параметр)

$$k^4 = \frac{m\omega^2 b^2}{D}$$

Нехай пластинка по внутрішньому краю вільна, а по зовнішньому
 краю защемлена (рис. 1.).



Рис. 1. Розрахункова схема 1

Граничні умови

$$\left[\frac{\partial^3}{\partial \rho^3} + \frac{1}{k} \cdot \frac{\partial^2}{\partial \rho^2} - \frac{\partial}{k^2 \partial \rho} + \frac{(2-\mu)}{k^2} \cdot \frac{\partial^3}{\partial \rho \cdot \partial \theta^2} - (3-\mu) \cdot \frac{\partial^2}{k^3 \cdot \partial \theta^2} \right] w(c, \theta, t) = 0$$

$$\frac{\partial^2 w(c, \theta, t)}{\partial \rho^2} + \mu \left(\frac{\partial^2 w(c, \theta, t)}{k^2 \partial \theta^2} + \frac{\partial w(c, \theta, t)}{k \partial \rho} \right) = 0, \quad (2)$$

$$w(1, \theta, t) = 0, \quad \frac{\partial w(1, \theta, t)}{\partial \rho} = 0$$

Із формул(1), (2) одержимо лінійну однорідну лінійну систему
 чотирьох рівнянь відносно C_i

$$\begin{aligned} C_1 M I_n(ck) + C_2 M J_n(ck) + C_3 M K_n(ck) + C_4 M Y_n(ck) &= 0, \\ C_1 Q I_n(ck) + C_2 Q J_n(ck) + C_3 Q K_n(ck) + C_4 Q Y_n(ck) &= 0, \\ C_1 I_n(k) + C_2 J_n(k) + C_3 K_n(k) + C_4 Y_n(k) &= 0, \\ C_1 L_1 I_n(k) + C_2 L_1 J_n(k) + C_3 L_1 K_n(k) + C_4 L_1 Y_n(k) &= 0; \end{aligned} \quad (3)$$

$$L = \frac{d}{d\rho}; M = \frac{\partial^2}{\partial \rho^2} + \mu \left(\frac{\partial}{r \cdot \partial r} + \frac{\partial^2}{r^2 \cdot \partial r^2} \right);$$

$$Q = \left[\frac{\partial^3}{\partial \rho^3} + \frac{1}{k} \cdot \frac{\partial^2}{\partial \rho^2} - \frac{\partial}{k^2 \partial \rho} + \frac{(2-\mu)}{k^2} \cdot \frac{\partial^3}{\partial \rho \cdot \partial \theta^2} - (3-\mu) \cdot \frac{\partial^2}{k^3 \cdot \partial \theta^2} \right].$$

Прирівнюємо до нуля визначник системи (3) і знаходимо

$$\begin{vmatrix} I_n(ck)J_n(ck)K_n(ck)Y_n(ck) \\ LI_n(ck)LJ_n(ck)LK_n(ck)LY_n(ck) \\ I_n(k)J_n(k)K_n(k)Y_n(k) \\ L_1I_n(k)L_1J_n(k)L_1K_n(k)L_1Y_n(k) \end{vmatrix} = 0 \quad (4)$$

При $n = 0$ визначник (4) можна привести до виду

$$X(x) = a_{11}(x) \cdot a_{22}(x) - a_{12}(x) \cdot a_{21}(x) = 0 \quad (5)$$

$$a_{11}(x) = J_0(x) \cdot \delta_0(x) + Y_0(x) \cdot kj_0(x) + K_0(x) \cdot yj_0(x);$$

$$a_{12}(x) = I_0(x) \cdot \delta_0(x) + Y_0(x) \cdot ki_0(x) + K_0(x) \cdot yi_0(x);$$

$$a_{21}(x) = J_{01}(x) \cdot \delta_0(x) + Y_{01}(x) \cdot kj_0(x) + K_{01}(x) \cdot yj_0(x);$$

$$a_{22}(x) = I_{01}(x) \cdot \delta_0(x) + Y_{01}(x) \cdot ki_0(x) + K_{01}(x) \cdot yi_0(x);$$

$$\delta_0(x) = QY_0(x \cdot c) \cdot MK_0(x \cdot c) - MY_0(x \cdot c) \cdot QK_0(x \cdot c);$$

$$ki_0(x) = -QI_0(x \cdot c) \cdot MK_0(x \cdot c) + MI_0(x \cdot c) \cdot QK_0(x \cdot c);$$

$$kj_0(x) = -QJ_0(x \cdot c) \cdot MK_0(x \cdot c) + MJ_0(x \cdot c) \cdot QK_0(x \cdot c);$$

$$yj_0(x) = -QY_0(x \cdot c) \cdot MJ_0(x \cdot c) + MY_0(x \cdot c) \cdot QJ_0(x \cdot c).$$

Аналогічно знаходимо $X(x)$ при $n = 1, 2$. Параметр k при $n = 0, 1, 2$ наведено в табл. 1. – табл. 3.

Таблиця 1.

Значення частотного параметра k при $n = 0$ (вільний – защемлений)

s	$c = 0.1$	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
0	4.226	4.147	4.185	4.48	4.39	6.714	7.755
1	7.293	7.35	7.32	5.489	11.14	9.05	12.28
2	10.389	10.99	12.67	13.57	—	—	21.282
3	13.563	15.03	16.96	19.74	—	—	30.27

Таблиця 2.

Значення частотного параметра k при $n = 1$ (вільний – защемлений)

s	$c = 0.1$	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
0	3.73	3.87	4.15	4.48	4.62	4.64	4.71

Механіка елементів конструкцій

s	c = 0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
1	7.07	7.54	7.83	7.94	8.69	7.24	11
2	10.43	10.98	11.15	12.83	14.42	17.84	20.09
3	13.74	14.2	14.48	17.33	20.6	23.43	—

Таблиця 3.

Значення частотного параметра k при $n = 2$ (вільний – защемлений)

s	c = 0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
0	5.88	5.98	—	—	—	—	7.58
1	9.16	9.55	6.24	7.18	7.44	7.53	—
2	12.4	13.51	10.54	10.75	10.8	13.99	17.1
3	15.68	16.97	13.92	13.99	—	17.16	—

В систему алгебраїчних рівнянь (3) підставляємо знайдені корні частотних рівнянь і знаходимо рішення даної системи. Виражаючи сталі C_i ($i = 2, 3, 4$) через C_1 знаходимо радіус вузлових кілець ρ (x^* – корінь частотного рівняння) при $n = 0, 1, 2$ із умови

$$w(x, \rho) = 0$$

Із рішення даного рівняння знаходимо радіуси вузлових кілець, які приведені в табл. 4.

Таблиця 4.

Величини вузлових діаметрів $\rho \cdot 10^4$ (вільний - защемлений)

c	n = 0			n = 1			n = 2		
	s = 1	2	3	s = 1	2	3	s = 1	2	3
0.1	46	32 62	25 48 71	50	37 65	30 51 73	55	41 67	33 54 74
0.3	63	45 68	49 58 78	55	42 67	38 59 81	25	29 61	24 48 71
0.5	67	—	75 85 96	64	57 76	55 68 82	43	48 71	39 58 76

Розглянемо (рис. 2.) випадок шарнірного закріплення отвору пластинки при вільному зовнішньому. Граничні умови:



Рис. 2. Розрахункова схема 2

$$w(c, \theta, t) = 0,$$

$$\frac{\partial^2 w(c, \theta, t)}{\partial \rho^2} + \mu \left(\frac{\partial^2 w(c, \theta, t)}{k^2 \partial \theta^2} + \frac{\partial w(c, \theta, t)}{k \partial r} \right) = 0,$$

$$\frac{\partial^2 w(1, \theta, t)}{\partial \rho^2} + \mu \left(\frac{\partial^2 w(1, \theta, t)}{k^2 \partial \theta^2} + \frac{\partial w(1, \theta, t)}{k \partial r} \right) = 0,$$

$$\left[\frac{\partial^3}{\partial \rho^3} + \frac{1}{k} \cdot \frac{\partial^2}{\partial \rho^2} - \frac{\partial}{k^2 \partial \rho} + \frac{(2-\mu)}{k^2} \cdot \frac{\partial^3}{\partial \rho \cdot \partial \theta^2} - (3-\mu) \cdot \frac{\partial^2}{k^3 \cdot \partial \theta^2} \right] w(1, \theta, t) = 0,$$

$$L = \frac{d}{d\rho}; \quad S = \frac{\partial^2}{\partial \rho^2} + \mu \left(\frac{\partial}{r \cdot \partial r} + \frac{\partial^2}{r^2 \cdot \partial r^2} \right),$$

$$Q = \frac{\partial^3}{\partial \rho^3} + \frac{1}{k} \cdot \frac{\partial^2}{\partial \rho^2} - \frac{\partial}{k^2 \partial \rho} + \frac{(2-\mu)}{k^2} \cdot \frac{\partial^3}{\partial \rho \cdot \partial \theta^2} - (3-\mu) \cdot \frac{\partial^2}{k^3 \cdot \partial \theta^2} = 0$$

При $n = 0$ система (5) матиме вигляд

$$b_{11}(x) \cdot b_{22}(x) - b_{21}(x) \cdot b_{12}(x) = b \quad (9)$$

$$b_{11}(x) = J_0(x) \cdot d_0(x) + Y_0(x) \cdot kj_0(x) + K_0(x) \cdot yj_0(x);$$

$$b_{12}(x) = I_0(x) \cdot d_0(x) + Y_0(x) \cdot ki_0(x) + K_0(x) \cdot yi_0(x);$$

$$b_{21}(x) = MJ_0(x) \cdot \delta_0(x) + MY_0(x) \cdot kj_0(x) + MK_0(x) \cdot yj_0(x);$$

$$b_{22}(x) = MI_0(x) \cdot \delta_0(x) + MY_0(x) \cdot ki_0(x) + MK_0(x) \cdot yi_0(x);$$

$$d_0(x) = QY_0(x \cdot c) \cdot MK_0(x \cdot c) - MY_0(x \cdot c) \cdot QK_0(x \cdot c);$$

$$ki_0(x) = -QI_0(x \cdot c) \cdot MK_0(x \cdot c) + MI_0(x \cdot c) \cdot QK_0(x \cdot c);$$

$$kj_0(x) = -QJ_0(x \cdot c) \cdot MK_0(x \cdot c) + MJ_0(x \cdot c) \cdot QK_0(x \cdot c);$$

$$yj_0(x) = -QY_0(x \cdot c) \cdot MJ_0(x \cdot c) + MY_0(x \cdot c) \cdot QJ_0(x \cdot c);$$

$$yi_0(x) = -MY_0(x \cdot c) \cdot QI_0(x \cdot c) + QY_0(x \cdot c) \cdot MI_0(x \cdot c).$$

Значення частотного параметра k при $n = 1, 2, 3$ приведено в табл. 5.

Таблиця 5.

Значення частотного параметра k при $n = 0$ (вільний – шарнірний)

s	$c = 0.1$	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
0	—	3.29	3.22	3.26	3.44	3.66	5.6
1	3.42	6.45	6.92	8.22	9.58	11.95	12.3
2	9.57	10.01	—	13.17	15.8	—	16.8
3	12.75	13.99	15.39	18.44	22.05	27.83	—

Таблиця 6.

Значення частотного параметра k при $n = 1$ (вільний – шарнірний)

s	$c = 0.1$	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
0	—	3.29	3.22	3.26	3.44	3.66	5.6
1	3.42	6.45	6.92	8.22	9.58	11.95	12.3
2	9.57	10.01	11.54	13.17	15.8	14.33	16.8
3	12.745	13.986	15.389	18.44	17.191	27.828	—
4	16.02	17.954	—	21.49	23.5	—	—

Таблиця 7.

Значення частотного параметра k при $n = 2$ (вільний – шарнірний)

s	$c = 0.1$	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
0	5.042	5.031	—	—	—	—	—
1	8.342	—	5.165	5.969	6.495	6.644	6.706
2	11.57	8.57	9.61	9.89	—	—	9.99
3	14.83	12.55	13.08	13.17	13.18	13.18	13.18
4	18.21	16.11	16.34	14.2	19.52	16,35	16.35

Таблиця 8.

Величини вузлових діаметрів $\rho \cdot 10^3$ (вільний – шарнірний)

c	$n = 0$		$n = 1$		$n = 2$	
	$s = 1$	$s = 2$	$s = 1$	$s = 2$	$s = 1$	$s = 2$
0.1	139	352 676	558	396 700	612	442 726
0.2	532	388 690	587	430 716	—	172 623

Механіка елементів конструкцій

<i>c</i>	<i>n = 0</i>		<i>n = 1</i>		<i>n = 2</i>	
	<i>s = 1</i>	<i>s = 2</i>	<i>s = 1</i>	<i>s = 2</i>	<i>s = 1</i>	<i>s = 2</i>
0.3	571	5.98 935	607	447 720	193	320 667
0.4	639	536 763	621	516 798	443	342 677

Висновки

1 Для пластинки з вільною внутрішньою і защемленою зовнішньою границею знайдено частоти і форми переміщень при симетричних ($n = 0$) і несиметричних коливаннях ($n = 1, 2$).

2. Для пластинки з вільною внутрішньою і защемленою чи з шарнірною зовнішньою опорою знайдено частоти і форми переміщень при симетричних ($n = 0$) і несиметричних коливаннях ($n = 1, 2$).

3. Наведений алгоритм рішення може бути використаний для визначення частот і форм коливання круглих пластин з іншим граничними умовами.

Список використаної літератури

1. *Сахаров И. Е.* Частоты собственных колебаний кольцевых пластинок [Текст] / И. Е. Сахаров // Известия АН СССР, ОТН, №5, 1957. С. 125-132.
2. *Сахаров И. Е.* Динамические жёсткости в теории осесимметричных колебаний круглых и кольцевых пластинок [Текст] / И. Е. Сахаров // Известия АН СССР, Механика, №5, 1959. С. 118-124.
3. *Гонткевич В. С.* Собственные колебания пластинок. [Текст] / В. С. Гонткевич // Справочное пособие.-К: Наукова думка, 1964, 287 с.
4. *Чемерис О. М.* Коливання круглих шарнірно закріплених кільцевих пластин. [Текст] / О. М. Чемерис // Вісник НТУУ "КПІ", Серія «Машинобудування», – № 62, 2011, С. 183-186.
5. *Чемерис О. М.* Коливання кільцевої пластинки з ковзною опорою. [Текст] / О. М. Чемерис // Вісник НТУУ "КПІ", Серія «Машинобудування», – № 64, 2012. С. 149-157.

